

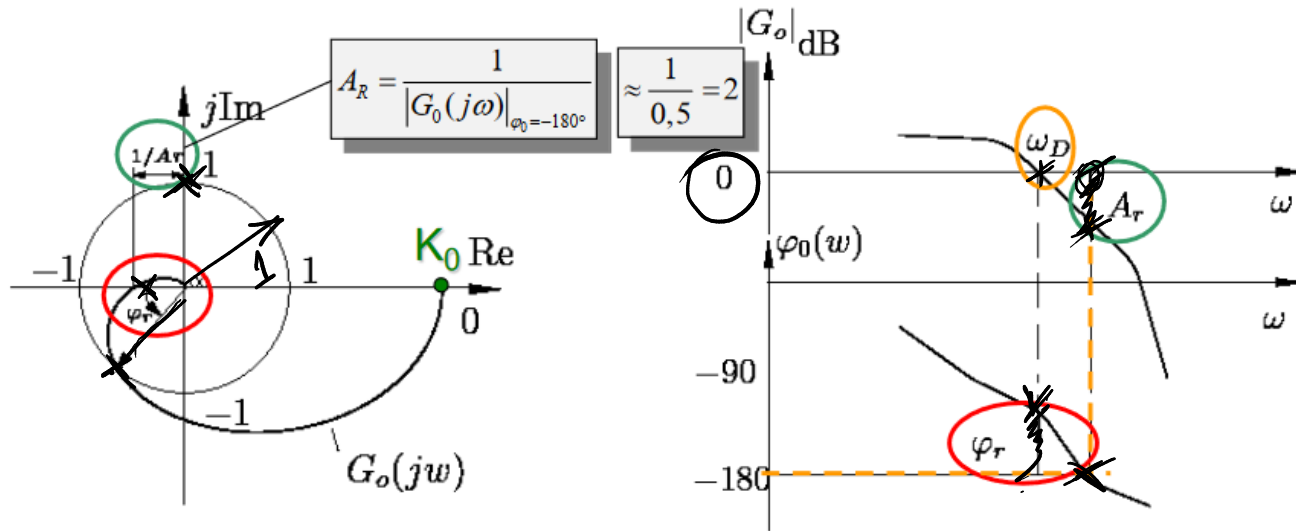
# Regelungstechnik

## 5. Übung

---

Victor Cheidde Chaim

Universität der Bundeswehr München, LRT-15 Institut für Steuer- und Regelungstechnik



**Amplituden- und Phasenrand** in der Ortskurvendarstellung

**Amplituden- und Phasenrand** im Bode-Diagramm

**Durchtrittsfrequenz  $\omega_D$ :** Frequenz, bei der die Amplitudenkennlinie die 0-dB-Linie schneidet.



Prof. Dr.-Ing. Ferdinand Svaricek

Regelungstechnik



## Stabilitätsreserve (3)

### Definition 2.3 : Amplituden- und Phasenrand

1. Der Phasenrand

$$\varphi_R = 180^\circ + \varphi(\omega_D)$$

ist der Abstand der Phasenkennlinie von der  $-180^\circ$ -Geraden bei der Durchtrittsfrequenz  $\omega_D$ , d. h. beim Durchgang der Amplitudenkennlinie durch die 0-dB-Linie ( $|G_0| = 1$ ).

2. Als Amplitudenrand

$$A_R = \frac{1}{|G_0|} \Big|_{\varphi_0 = -180^\circ} ; A_{R_{dB}} = -|G_0|_{dB} \Big|_{\varphi_0 = -180^\circ}$$

$$20 \log_{10} 1 - 20 \log_{10} |G_0|$$

wird der Abstand der Amplitudenkennlinie von der 0-dB-Linie beim Winkel  $\varphi_0 = -180^\circ$  bezeichnet.  $\square$



Prof. Dr.-Ing. Ferdinand Svaricek

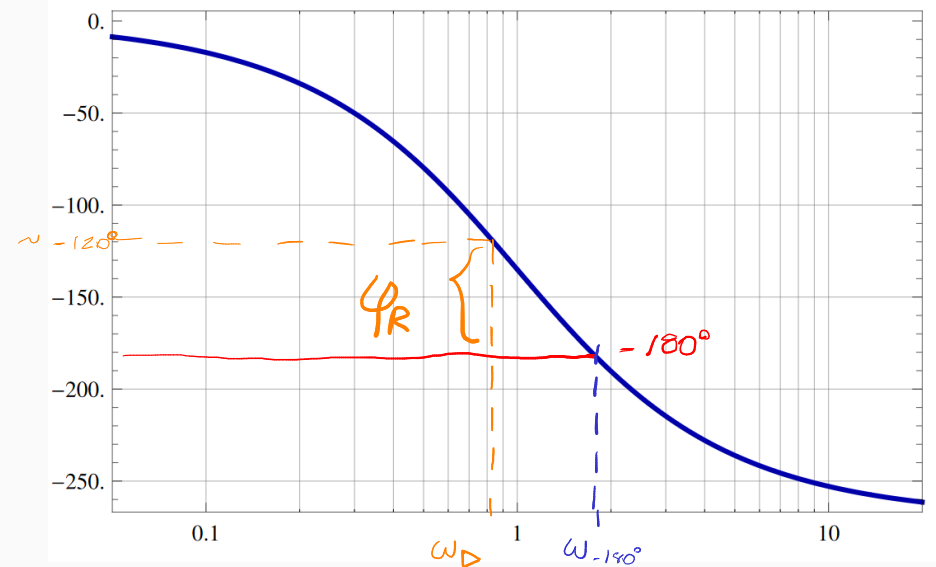
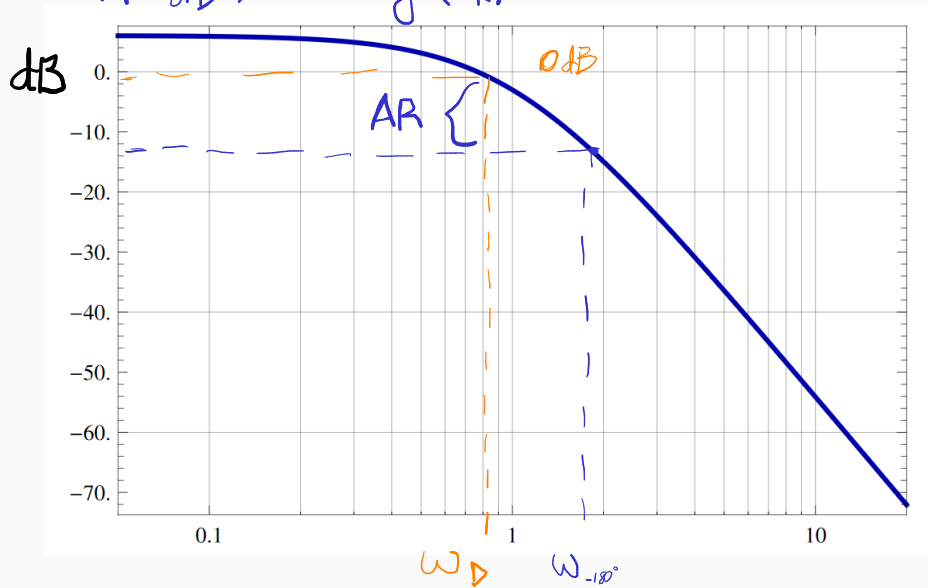
Regelungstechnik

# Aufgabe 5.1

Für die unten als Bode-Diagramm skizzierte Übertragungsfunktion gebe man Amplituden- und Phasenrand an. Für welche Reglerverstärkungen ist der geschlossene Kreis stabil?

•  $A_{R,dB} = -|G_o|_{dB} |_{\varphi_o = -180^\circ} \approx 12 \text{ dB}$   
 $A_{R,dB} = 20 \log(A_R) \Rightarrow A_R = 10^{\frac{A_{R,dB}}{20}} = 10^{\frac{12}{20}} \approx 4 > 0 \checkmark$

•  $\varphi_R = 180^\circ + \varphi(\omega_D) \approx 60^\circ > 0 \checkmark$



Reglerverstärkung:  $K < 4 \rightarrow$   
 $K \cdot G_o \quad \hookrightarrow \quad A_R$

gesch. Kreis stabil  $\checkmark$



### Definition 2.4 Wurzelort und Wurzelortskurve

Der **Wurzelort** ist der geometrische Ort der Lösungen (**Wurzeln**) der **charakteristischen** Gleichung

$$1 + G_0(s) = 0$$

des **geschlossenen** Regelkreises in der komplexen Ebene.

Die **Wurzelortskurve (WOK)** stellt die Abhängigkeit der **Wurzelorte** von einem **Parameter** (vielfach der Verstärkung  $K_0$ ) des **offenen** Regelkreises dar.

$$1 + \frac{Z_0(s)}{N_0(s)} = \frac{N_0(s) + Z_0(s)}{N_0(s)} = 0$$



Charakteristisches Polynom des **geschlossenen** Regelkreises:

$$C(s) = N_0(s) + Z_0(s)$$



Prof. Dr.-Ing. Ferdinand Svaricek

Regelungstechnik

## Aufgabe 5.2

Gegeben sei eine Strecke mit Übertragungsfunktion  $G(s)$  und ein PI-Regler mit Übertragungsfunktion  $R(s)$ ,

$$G(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)}, \quad R(s) = k \left( \frac{1}{sT} + 1 \right).$$

Hier wird neben der Verstärkung  $k$  auch die Zeitkonstante  $T > 0$  als Parameter aufgefaßt und die WOK für feste Werte von  $T$  betrachtet.

(i) Bestimmen Sie die Übertragungsfunktion  $G_0$  des offenen Kreises in Pol-Nullstellen-Form.

$$\begin{aligned} G_0(s) = G(s) R(s) &= \frac{1}{(s+1)(s+2)} \cdot k \left( \frac{1}{sT} + 1 \right) \\ &= \frac{k \left( \frac{1}{T} + s \right)}{(s+1)(s+2)s} \quad // \end{aligned}$$

## Aufgabe 5.2

(ii) Bestimmen Sie die Nullstellen von Zähler- und Nennerpolynom von  $G_0$ . (Im Zusammenhang mit WOKn wird niemals gekürzt; bei mehrfachen Nullstellen ist die Vielfachheit anzugeben.)

$$G_0(s) = \frac{k \left( \frac{1}{T} + s \right)}{(s+1)(s+2)s}$$

$$\text{Pole: } (s+1)(s+2)s = 0 \rightarrow \begin{array}{l} p_1 = -1 \\ p_2 = -2 \\ p_3 = 0 \end{array} //$$

$$\text{NS: } k \left( \frac{1}{T} + s \right) = 0 \rightarrow n_1 = -\frac{1}{T} //$$

## Aufgabe 5.2

(iii) Bestimmen Sie die Anzahl der Äste der WOK, die gegen  $\infty$  laufen, den Wurzelschwerpunkt und die Winkel der Asymptoten, jeweils in Abhängigkeit von  $T$ .

5	Anzahl der Äste im Unendlichen	$n - m$ Äste enden im Unendlichen, d. h. es existieren auch $n - m$ Asymptoten.
---	--------------------------------	---

$n = \text{Anzahl der Pole}$   
 $m = \text{Anzahl der Nullstellen}$

Anzahl der Äste im  $\infty \rightarrow n - m = 3 - 1 = 2 \text{ Äste} \rightarrow \infty$



## Aufgabe 5.2

(iii) Bestimmen Sie die Anzahl der Äste der WOK, die gegen  $\infty$  laufen, den Wurzelschwerpunkt und die Winkel der Asymptoten, jeweils in Abhängigkeit von  $T$ .

8	Schnittpunkt der Asymptoten (Wurzelschwerpunkt $\sigma_W$ )	Der Schnittpunkt liegt auf der reellen Achse. $\sigma_W = \frac{\sum_{i=1}^n p_i - \sum_{i=1}^m n_i}{n - m} \quad \text{für } n - m \geq 2$
---	---	--

$$\sigma_W = \frac{(-1) + (-2) + 0 - (-1/T)}{2} = 0,5 \left( -3 + \frac{1}{T} \right)$$

## Aufgabe 5.2

(iii) Bestimmen Sie die Anzahl der Äste der WOK, die gegen  $\infty$  laufen, den Wurzelschwerpunkt und die Winkel der Asymptoten, jeweils in Abhängigkeit von  $T$ .

7	Winkel der Asymptoten	Der Winkel der Asymptoten zur reellen Achse folgt aus $\varphi_k = \frac{(2k-1)\pi}{n-m} \quad \left[ \varphi_k = \frac{2k\pi}{n-m} \right], \quad k = 1, 2, \dots, n-m.$
---	-----------------------	--

$$k = 1, 2 \quad (n-m = 2) \quad \rightarrow \quad \left\{ \begin{array}{l} \varphi_1 = \frac{(2-1)\pi}{2} = \frac{\pi}{2} \\ \varphi_2 = \frac{(4-1)\pi}{2} = \frac{3\pi}{2} \end{array} \right.$$

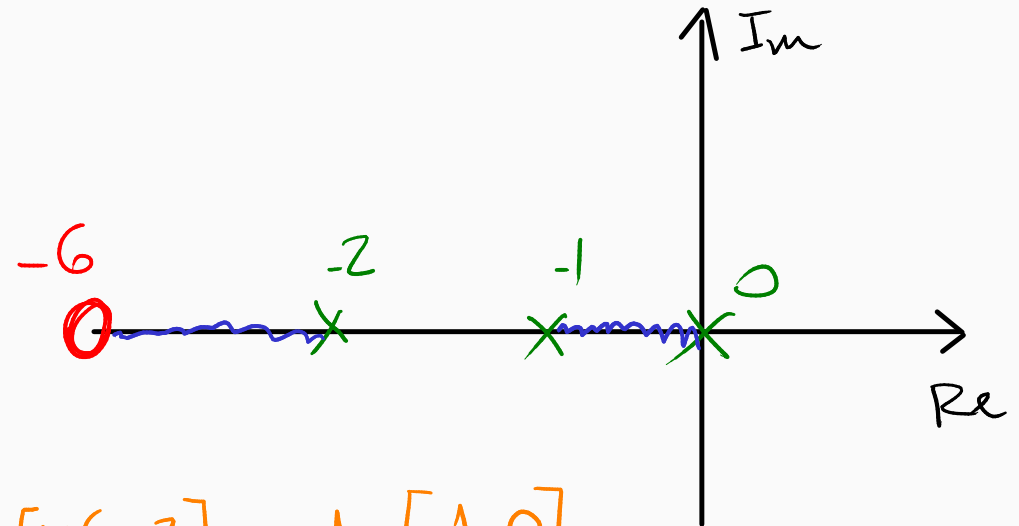
# Aufgabe 5.2

(iv) Bestimmen Sie für den Fall  $T = 1/6$  die Intervalle der reellen Achse, die zur WOK gehören.

3	WOK auf der reellen Achse	Jeder Ort auf der reellen Achse, auf dessen rechter Seite die Summe von Polen und Nullstellen ungerade [gerade] <sup>2</sup> ist, ist ein Wurzelort.
---	---------------------------	--

Pole:  $0, -1, -2$

NS:  $-\frac{1}{T} \quad T = \frac{1}{6} \rightarrow m = -6$



Intervall  $[-6, -2]$  und  $[-1, 0]$

# Aufgabe 5.2

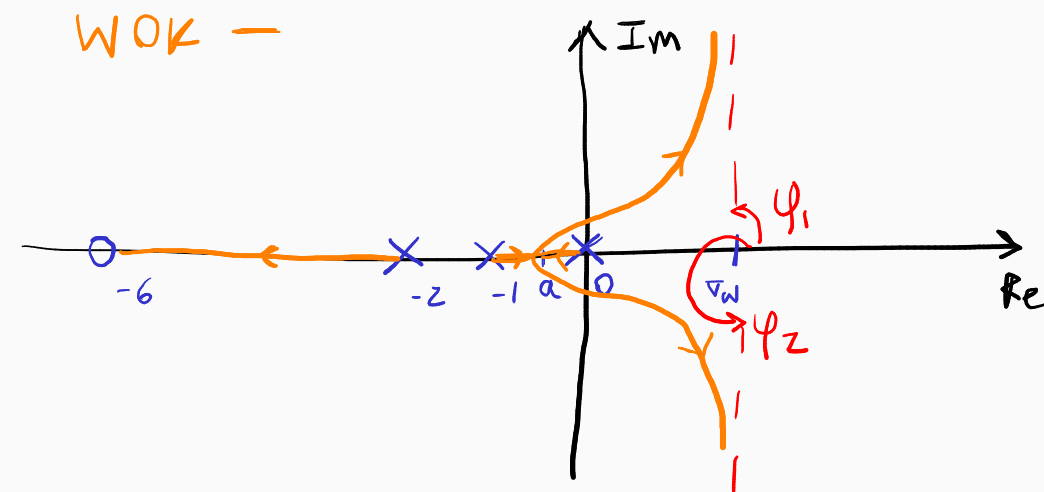
(v) Skizzieren Sie mit Hilfe der Ergebnisse aus den vorangegangenen Teilaufgaben sowie ggf. weiterer Konstruktionsregeln die WOK für den Fall  $T = 1/6$ .

10	Verzweigungspunkte der WOK auf der reellen Achse	<p>Allgemein gilt am Verzweigungspunkt <math>a</math>: <math>\frac{dG_0(s)}{ds} \Big _{s=a} = 0</math></p> <p>Für <math>a \neq p_i</math> und <math>a \neq n_i</math> gilt damit:</p> <p>a) reelle Pole und Nullstellen</p> $\sum_{i=1}^n \frac{1}{a - p_i} = \sum_{i=1}^m \frac{1}{a - n_i}$
----	--	---

$$\Rightarrow T = 1/6, \quad \nabla_w = 0,5 \left( -3 + \frac{1}{T} \right) = \frac{3}{2}$$

$$\frac{1}{a+2} + \frac{1}{a+1} + \frac{1}{a} = \frac{1}{a+6}$$

$$\hookrightarrow a \approx -0,4$$



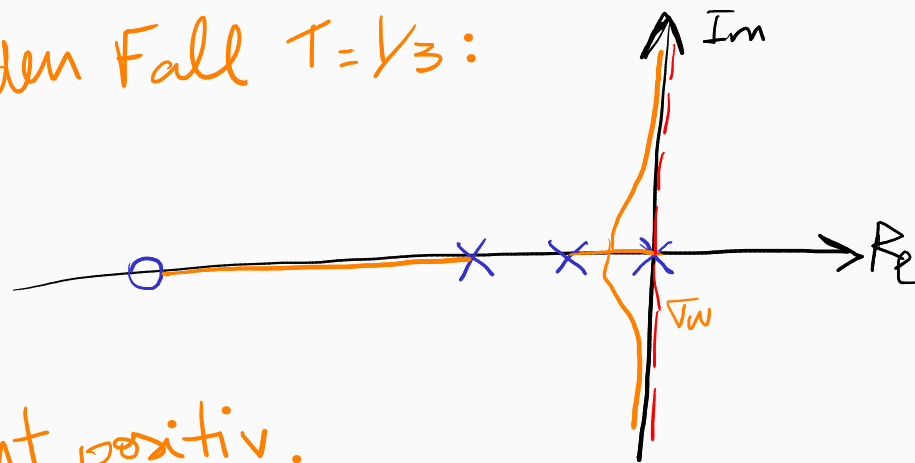
## Aufgabe 5.2

(vi) Die Zeitkonstante  $T$  des Integralanteils des Reglers soll nun so vergrößert werden, daß der geschlossene Kreis für alle  $k > 0$  stabil ist: Bestimmen Sie aus dem Ergebnis von (iii) den minimalen Wert für  $T_0$  derart, daß für alle  $T > T_0$  der Wurzelschwerpunkt negativ ist.

$$\sigma_w < 0 : \quad \sigma_w = 0,5 \left( -3 + \frac{1}{T} \right) = -\frac{3}{2} + \frac{1}{2T} < 0$$

$$\frac{1}{2T} < \frac{3}{2} \quad , \quad T > \frac{1}{3} \quad , \quad T_0 = \frac{1}{3} \quad . \quad \boxed{T < 0 \parallel T > \frac{1}{3}}$$

Für den Fall  $T = \frac{1}{3}$ :



$\text{Re}(WOK)$  nicht positiv.

# Aufgabe 5.3

Gegeben sei eine Strecke mit Übertragungsfunktion  $G(s)$

$$G(s) = \frac{K s}{(s + 3)(s + 4)(s - 4)}$$

*Re(p) > 0  
→ instabil*

Ziel der Regelung ist Stabilität des geschlossenen Kreises.

(i) Skizzieren Sie die WOK unter Verwendung eines statischen linearen Reglers (d.h., eines P-Reglers). Für welche Reglerverstärkungen ist der geschlossene Kreis stabil?

$$a \Rightarrow \frac{1}{a+3} + \frac{1}{a+4} + \frac{1}{a-4} = \frac{1}{a} \rightarrow a \approx -3,5$$

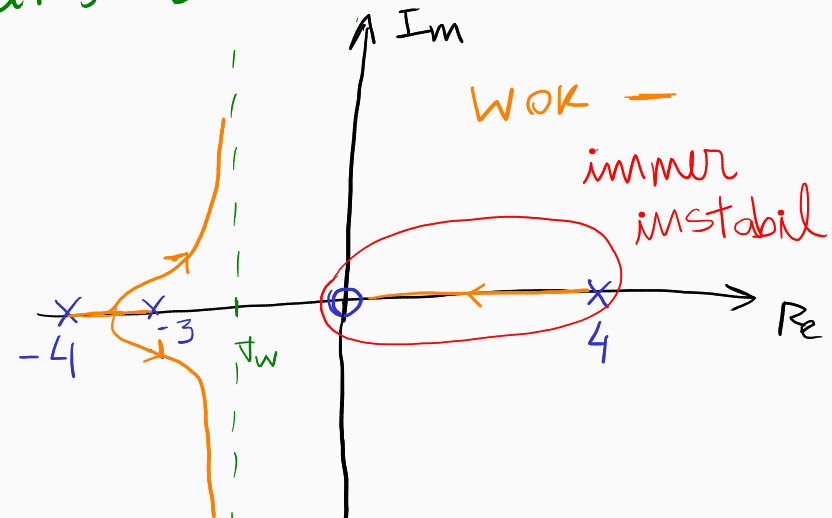
Pol:  $-3, -4, 4$ , NS:  $0$

$$n-m: 3-1=2$$

$$\varphi_1 = \pi/2$$

$$\varphi_2 = 3\pi/2$$

$$\begin{aligned} \bar{V}_w &= \frac{-3-4+4-0}{2} \\ &= -\frac{3}{2} \end{aligned}$$



## Aufgabe 5.3

(i) Skizzieren Sie die WOK unter Verwendung eines statischen linearen Reglers (d.h., eines P-Reglers). Für welche Reglerverstärkungen ist der geschlossene Kreis stabil? *Für keinen Wert von  $k$ .*

*Immer instabil.*

# Aufgabe 5.3

(ii) Verändern Sie die WOK durch Einfügen eines reellen Pols und einer reellen Nullstelle so, daß der geschlossene Kreis für wenigstens eine Reglerverstärkung stabil ist. Die Übertragungsfunktion  $R$  des Reglers ist also gegeben durch

$$R(s) = k \frac{s - s_2}{s - s_1},$$

und die Parameter  $k$ ,  $s_1$  und  $s_2$  sollen geeignet bestimmt werden.

(Machen Sie sich klar, wo  $s_1$  und  $s_2$  ungefähr platziert werden müssen, und benutzen Sie danach einen Rechner und eine Software Ihrer Wahl.)

RT - Website:

↳ Matlab:

"WOK\_Aufgabe4 p3\_Matlab.zip"

Vorüberlegungen: Wie wählt man  $s_1$ ,  $s_2$ ?

$s_1$ :

- Intervall  $[0,4]$  auf reeller Achse stoert; in  $[0,\infty[$  darf kein vollständiger Ast der WOK liegen
- nur zu erreichen durch  $s_1 > 0$
- je größer  $s_1$ , desto größer Wurzelschwerpunkt (groß = schlecht für Stabilität)

$s_2$ :

- je größer  $s_2$ , desto kleiner Wurzelschwerpunkt (klein = gut)
- $s_2$  darf nicht rechts von  $\min\{4, s_1\}$  liegen, denn sonst wiederum vollständiger Ast der WOK in  $[0,\infty[$
- 1. Fall:  $0 \leq s_2 \leq \min\{4, s_1\}$ : könnte klappen aber WOK könnte auch beide Intervalle verbinden; wir probieren es nicht aus

- 2. Fall:  $s_2 < 0$ : Wie  $s_1, s_2$  wählen, damit Wurzelschwerpunkt negativ?

$$\sigma_w = (-3 + s_1 - s_2)/2 < 0 \iff s_1 < s_2 + 3 < 3$$

Jetzt einige Werte ausprobieren, zB  $s_1=1/2, s_2=-2$

Nützliche Matlab -  
Funktion:

→ rlocus

→ sisotool