



Regelungstechnik

5. Übung

Victor Cheidde Chaim

15. Februar 2021

Universität der Bundeswehr München, LRT-15 Institut für Steuer- und Regelungstechnik

WOK - Verfahren



WOK-Verfahren

Definition 2.4 Wurzelort und Wurzelortskurve

Der Wurzelort ist der geometrische Ort der Lösungen (Wurzeln) der charakteristischen Gleichung

$$1 + G_0(s) = 0$$

des geschlossenen Regelkreises in der komplexen Ebene.

Die Wurzelortskurve (WOK) stellt die Abhängigkeit der Wurzelorte von einem Parameter (vielfach der Verstärkung K_0) des offenen Regelkreises dar.

$$1 + \frac{Z_0(s)}{N_0(s)} = \frac{N_0(s) + Z_0(s)}{N_0(s)} = 0$$

 $C(s) = N_0(s) + Z_0(s)$



Charakteristisches Polynom des geschlossenen Regelkreises:



Prof. Dr.-Ing. Ferdinand Svaricek

Regelungstechnik



Gegeben sei eine Strecke mit Übertragungsfunktion G(s) und ein Regler mit Übertragungsfunktion R(s),

$$G(s) = \frac{s+1}{s(s+2)(s+4)^2},$$
 $R(s) = k.$

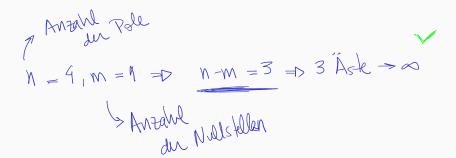
Hier wird neben der Verstärkung k als Parameter aufgefaß.

(i) Bestimmen Sie die Nullstellen von Zähler- und Nennerpolynom von G_0 . (Im Zusammenhang mit WOKn wird niemals gekürzt; bei mehr fachen Nullstellen ist die Vielfachheit anzugeben.)



(ii) Bestimmen Sie die Anzahl der Äste der WOK, die gegen ∞ laufen, den Wurzelschwerpunkt und die Winkel der Asymptoten.

5	Anzahl der Äste im Unendlichen	n— m Äste enden im Unendlichen, d. h. es existieren auch $n-m$ Asymptoten.		



(ii) Bestimmen Sie die Anzahl der Äste der WOK, die gegen ∞ laufen, den Wurzelschwerpunkt und die Winkel der Asymptoten.

	8	Schnittpunkt	Der Schnittpunkt liegt auf der reellen Achse.
		der Asymptoten $(\text{Wurzelschwerpunkt } \sigma_W)$	$\sigma_W = rac{\sum\limits_{i=1}^n p_i - \sum\limits_{i=1}^m n_i}{n-m}$ für $n-m \geq 2$
L			n - m

$$\nabla_{W} = \frac{(2) + (4) + (-4) + 0 - (-1)}{3} = -3$$



(ii) Bestimmen Sie die Anzahl der Äste der WOK, die gegen ∞ laufen, den Wurzelschwerpunkt und die Winkel der Asymptoten.

Winkel der Asymptoten

Der Winkel der Asymptoten zur reellen Achse folgt aus

$$\varphi_k = \frac{(2k-1)\pi}{n-m} \quad \left[\varphi_k = \frac{2k\pi}{n-m} \right], \quad k = 1, 2, \dots, n-m.$$

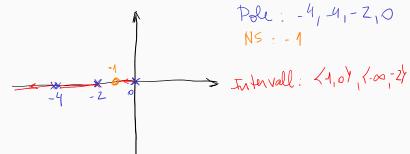
$$\varphi_1 = \frac{(2-1)_{11}}{3} = \frac{11}{3}$$
 $| \varphi_2 = \frac{(4+)_{11}}{3} = \frac{11}{3}$
 $| \varphi_3 = \frac{(6+)_{11}}{3} = \frac{51}{3}$

$$V_z = \frac{(4+)_{1/2}}{3} = 11$$

$$y_3 = \frac{61}{3} = \frac{51}{3}$$

(iii) Bestimmen die Intervalle der reellen Achse, die zur WOK gehören.

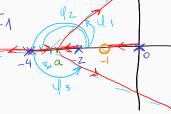
3 WOK auf der reellen Achse Jeder Ort auf der reellen Achse, auf dessen rechter Seite die Summe von Polen und Nullstellen ungerade [gerade]² ist, ist ein Wurzelort.





(iv) Skizzieren Sie mit Hilfe der Ergebnisse aus den vorangegangenen Teilaufgaben sowie ggf. weiterer Konstruktionsregeln die WOK.

Rele Losung: a ≈ - 2,6





(v) Lösen die vorstehenden Aufgaben erneut, diesmal jedoch für die durch R(s)=k(s+6) gegebene Übertragungsfunktion des Reglers.

$$G_{0}(s) = G_{1}(s) R(s) = \frac{L(s+6)(s+1)}{s(2+s)(4+s)^{2}}$$
 $F_{0}(s) = G_{1}(s) R(s) = \frac{L(s+6)(s+1)}{s(2+s)(4+s)^{2}}$
 $F_{0}(s) = G_{1}(s) R(s) = \frac{L(s+6)(s+1)}{s(2+s)(4+s)^{2}}$
 $F_{0}(s) = G_{1}(s) R(s) = \frac{L(s+6)(s+1)}{s(2+s)(4+s)^{2}}$

Where $V_{0}(s) = \frac{L(s+6)(s+1)}{s(2+s)(4+s)^{2}}$
 $V_{0}(s) = G_{1}(s) R(s) = \frac{L(s+6)(s+1)}{s(2+s)(4+s)^{2}}$

Victor Cheidde Chaim, UniBW - LRT 15

i) Bedingung:
$$-10 < -\frac{1}{k} < -1$$

iv)
Bedingung:
$$-\frac{1}{k} < 10$$

$$\begin{array}{c} \textbf{ii)} \\ \text{Bedingung: } 10 > -\frac{1}{k} > 1 \end{array}$$

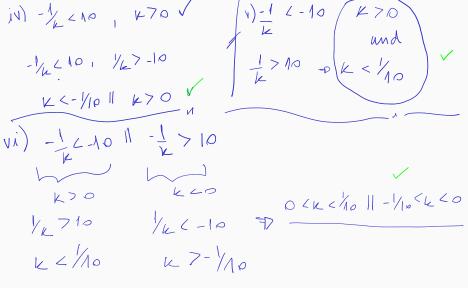
V) Bedingung:
$$-\frac{1}{k} < -10$$

iii)
Bedingung:
$$-10 < -\frac{1}{k} < 10$$

vi)
$$\label{eq:bedingung: -1 k < -10 | | -1 k > 10} Bedingung: -1 k < -10 | | -1 k > 10$$



$$|\lambda| \left(-10 \angle -\frac{1}{4} \angle -1 \right) \left(-1 \right$$



Victor Cheidde Chaim, UniBW - LRT 15

Regelungstechnik WT 2020

Gegeben sei eine Strecke mit Übertragungsfunktion G(s)

$$G(s) = \frac{\alpha/3 + s}{s^2(s+3)},$$

Dabei ist α ein Parameter. Wie betrachten die Wurzelortskurve (WOK) unter Verwendung eines statischen linearen Reglers (d.h, eines P-Reglers mit positiver Verstärkung).

- (i) Bestimmen Sie für alle drei Fälle, d.h., für $\alpha \in \{1,5,1/2\}$, jeweils alle Verzweigungspunkte der WOK.
- (ii) Skizzieren Sie die WOK in allen drei Fällen.

i)
$$Q = 1 \implies G(s) = \frac{\sqrt{3} + s}{s^2(s+3)}$$
, $NS: -\frac{\sqrt{3}}{3}$, $Pole: 0, 0, -3$
 $N-M-2 = \frac{\sqrt{1}}{2} = \frac{\sqrt{3}}{2}$ | $Posel 10 - Pole = \frac{1}{a} + \frac{1}{3+a} = \frac{1}{\sqrt{3}+a}$

$$1+G_0 = 0 \Rightarrow 0$$
 $(5+\frac{\alpha}{3}) \times +5^2(3+5) = 0$ $fin S^2(3+5) \neq 0$

Vergehan:
$$J_n(I)$$
 $S = \alpha = -1 - D$ $Z - 2h = D k = 3$ $k > 0 \forall$

$$(X = 1) \quad (X =$$



i)
$$N = 5$$
, Pole: $-3,0,0$ NS: $-5/3$, $\sqrt{w} = -2/3$

$$\frac{2}{\alpha} + \frac{1}{3+\alpha} = \frac{1}{5/3+\alpha}$$
 $\Rightarrow 0 = -2 + i$

$$1+G_0(s=a)=0 \Rightarrow k=3\pm6i \Rightarrow kein reller$$

$$NS: -5/3$$
 $f = \frac{1}{2}, \forall z = \frac{3\pi}{2}$
 $PSle: -3, 0, 0$
 $NS: -5/3$ $f = \frac{7}{3}$
 $NS: -5/3$
 $PSle: -3, 0, 0$
 $PSle: -3, 0$
 PS



i)
$$Q = \frac{1}{2}$$
, Poli: $-310, 0$, N5: $-\frac{1}{6}$
Peol 10: $\frac{2}{a} + \frac{1}{3+a} = \frac{1}{\frac{1}{6+a}} \Rightarrow 0$ or $\frac{2}{a} - 0.36$
Til den WOK?
 $K_1 = \frac{3}{16} \cdot \left(\frac{221 + 43}{17 + 3\sqrt{17}}\right) > 0$

$$K_2 = \frac{3}{16} \cdot \left(\frac{-221 + 43\sqrt{17}}{-77 + 3\sqrt{17}}\right) > 0$$

Vontweigungspunkte, einer geht in die reale Achse und DR Victor China.

Victor Cheidde Chaim. UniBW - LRT 15 Regelungstechnik WT 2020